

中国科学引文数据库 (CSCD)
 中文科技期刊数据库
 中国核心期刊 (遴选) 数据库
 日本科学技术振兴机构数据库 (JST)

・中国学术期刊(网络版)(CNKI) ・中国学术期刊综合评价数据库(CAJCED) ・中国提星期刊版刊版平台

GNSS-IR解译地表环境参数研究进展及展望

周 昕,张双成,张 勤,刘 奇,马中民,刘 宁

Research progress and prospects of GNSS-IR interpretation of surface environmental parameters

ZHOU Xin, ZHANG Shuangcheng, ZHANG Qin, LIU Qi, MA Zhongmin, and LIU Ning

引用本文:

周昕,张双成,张勤,等. GNSS-IR解译地表环境参数研究进展及展望[J]. 全球定位系统, 2023, 48(3): 12-23. DOI: 10.12265/j.gnss.2023061 ZHOU Xin, ZHANG Shuangcheng, ZHANG Qin, et al. Research progress and prospects of GNSS-IR interpretation of surface environmental parameters[J]. Gnss World of China, 2023, 48(3): 12-23. DOI: 10.12265/j.gnss.2023061

在线阅读 View online: https://doi.org/10.12265/j.gnss.2023061

您可能感兴趣的其他文章

Articles you may be interested in

安卓智能手机GNSS数据质量分析

Analysis of GNSS data quality of smartphone

全球定位系统. 2020, 45(3): 22-27

GNSS-R信噪比信号在海面测高技术的研究综述

A summary of research on GNSS-R signal-to-noise ratio signal height measurement technology on the sea

全球定位系统. 2021, 46(4): 1-7

GNSS-R海面测高现状及其常用方法研究进展

Research on GNSS-R sea surface altimetry status and common methods 全球定位系统. 2020, 45(3): 96-103

GNSS大气海洋遥感技术研究进展

Research progress of GNSS atmosphere-ocean remote sensing technology 全球定位系统. 2021, 46(6): 1-10

桥面复杂环境下BDS / GPS数据质量监测与分析

Detection and Analysis of BDS / GPS Data Quality in Complex Environments of Bridge 全球定位系统. 2017, 42(4): 90–95

变电站环境下GNSS接收机性能及观测数据质量分析

Analysis on GNSS receive performance and observation data quality in substation environment 全球定位系统. 2020, 45(4): 36-41



关注微信公众号,获得更多资讯信息

DOI: 10.12265/j.gnss.2023061

GNSS-IR 解译地表环境参数研究进展及展望

周昕1,张双成1.2,张勤1,刘奇1,马中民1,刘宁1

(1.长安大学地质工程与测绘学院,西安710054;2.地理信息工程国家重点实验室,西安710054)

摘 要:全球卫星导航系统 (GNSS)具有全天候、近实时、高精度的特点,可持续发射 L 波 段信号,广泛应用于定位、导航和授时 (PNT).随着 GNSS 研究与应用的不断深入,全球定位系统 干涉反射 (GNSS-IR) 技术为地表参数探测提供了一种全新的手段.GNSS 无线电导航信号经不同 地表介质 (如土壤、积雪、水面等)反射后,被反射的 GNSS 多路径信号承载反射面的特性信息, 通过对 GNSS 反射信号中振幅、相位和频率等参数的分析,可有效获取地表反射面的物理参数. GNSS-IR 作为当前 GNSS 和遥感领域的研究热点,取得了一些研究进展和成果.本文详细介绍 了 GNSS-IR 原理和方法及该技术在土壤湿度、植被、积雪和水位等方面的应用进展,并在此基 础上,提出 GNSS-IR 研究中存在的问题及发展方向.

关键词:全球卫星导航系统 (GNSS);多路径效应;信噪比 (SNR);地表环境参数
中图分类号:P227 文献标志码: A 文章编号:1008-9268(2023)03-0012-12

0 引 言

全球卫星导航系统 (GNSS) 遥感是卫星导航技 术与遥感技术不断融合发展起来的新的交叉学科,利 用 GNSS 免费提供的覆盖全球、全天候、连续的 L 波 段的微波信号进行遥感探测.具体来说,即将 GNSS 在导航定位中与信号传播相关的误差和经地球表面 的反射信号转化成进行遥感探测感知环境的信号源, 是一种全新的遥感手段. 依据对 GNSS 卫星信号不同 的应用方式,目前通常将 GNSS 遥感总体划分为两 类,分别是 GNSS 折射信号遥感 (GNSS Refractometry) 和GNSS 反射信号遥感 GNSS-R(GNSS Reflectometry). GNSS 反射遥感技术是指利用卫星信号经过反射物 的反射后,接收机接收的反射信号会因反射物(如水 面、地面、建筑物与植被等)的不同而发生相应的改 变,从中提炼出关于研究对象的大量信息.依据接收 和处理反射信号方式的差异, GNSS-R技术测量模式 可分为"多天线模式"与"单天线模式"[1-2]. 多天线模式 采用特制的接收机和两副天线分别接收直射信号与 反射信号. 接收机主要接收高仰角的 GNSS 反射信 号,通过分析反射信号伪随机码的时间延迟和相关峰

值功率及波形的变化,并结合电磁波散射理论,反演 出地表的物理参数.其观测平台有星载、机载和地基 模式.而单天线模式只基于常规的大地测量型接收 机,因此观测平台仅为地基模式,它利用低仰角范围 内 GNSS 信号信噪比 (SNR)序列中的干涉振荡特性, 便可完成对站点周围环境的监测,称为 GNSS 干涉遥 感 (GNSS-IR) 技术.

1996年,国外学者 Axelrad 等^[3] 指出 SNR 观测 值可以用来表示多径信号的频率和幅值. Bilich 等^[4] 发现 SNR 观测对多路径环境的变化很敏感. Larson 等较早的研究了利用 SNR 估计多路径环境的原理与 可行性,并于 2008 年创新性地提出了 GPS-IR 技术^[5], 即利用常规大地测量型 GPS 接收机进行地表参数信 息反演,进一步为 GNSS 遥感领域注入新的活力. 现 有的多项研究发现, GNSS-IR 技术在土壤湿度、植被 生长、积雪深度和水位变化等地表环境参数监测方 面表现良好,并取得了一系列具有重要价值的理论与 应用成果.

除了上述应用, Nievinski 等⁶⁰ 开发了一个模拟器, 允许用户模拟不同环境参数的反射特性, 以更好 地理解多径观测对环境变化的响应. Roesler 等⁷⁷ 开

收稿日期:2023-03-26

通信作者: 张双成 E-mail: shuangcheng369@chd.edu.cn

资助项目:国家自然科学基金(42074041, 42127802);国家重点研发计划(2019YFC1509802);地理信息工程国家重点实验室基金(SKLGIE2022-ZZ2-07)

发了 GNSS-IR 工具, 实现 GNSS-IR 反射点轨迹和菲 涅尔反射区的绘制、SNR 频率的计算、反射面高度的 估算等功能. Larson^[8] 以更简单、更直观的 Web 应用 程序的形式实现了 GNSS-IR 工具的功能.

本文详细描述了 GNSS-IR 原理和方法及其最新 应用进展,包括土壤湿度、植被监测、积雪深度、水位 探测等,对 GNSS-IR 技术进行了全面概述.最后给出 了将来 GNSS-IR 的应用前景和展望,包括 GNSS-IR 技术的独特优势以及面临的挑战.

1 GNSS-IR 遥感原理与方法

GNSS-IR 技术一般采用的是大地测量型接收 机,主要接收右旋圆极化 (RHCP) 信号,接收机天线 朝上.虽然该种接收机抑制了反射信号,但在低卫星 高度角时,依然可以接收到反射信号,并与直射信号 叠加在一起产生多路径效应,反射信号携带的地表特 性信息体现在多路径中,因而,可以通过多路径信息 反演地表反射面的物理特征.本章节将介绍 GNSS 多 路径,以及与 SNR 的相互关系和 GNSS-IR 解译地表 环境参数基本原理.

1.1 GNSS 多路径和 SNR 特性分析

GNSS 天线对来自卫星的直射信号敏感,但在 GNSS 实际测量中,接收机天线并不能完全抑制反射 信号,因此一部分经天线周围物体反射的卫星信号同 样会到达天线并被接收机记录,两种信号的叠加改变 了天线相位中心 (APC)位置,导致观测值偏离真实 值,产生所谓的"多路径误差"^[9].多路径误差的变化随 接收机天线周围反射面的性质不同而异,很难控制, 其会对 GNSS 测距码与载波相位观测值造成影响.因 此,多路径效应误差是高精度定位中的重要误差源. 在高精度定位的数据处理中,一般选择剔除低高度角 数据,这样可减少多路径误差.

GNSS 卫星发射的信号在接近地面时,特别是卫 星高度角较低时,会与各种反射面发生反射,比如土 壤、积雪和水面等,相较于直射信号反射信号会形成 一个相位差,并且信号强度一般也会减少,具体表现 在振幅上.因此,GNSS 接收机接收的信号实际是直 射信号与反射信号的合成信号.由于经不同反射面所 形成的反射信号分量不尽相同,反射信号中极大可能 包含了反射面的一些物理特性,即反射信号可以在一 定程度上反映测站周围的观测环境信息.

图 1是 GPS 卫星多路径误差时间序列以及其高 度角.可以看出,伪距多路径误差的振荡幅度较大,可 以达到数米;同时,随着高度角的变化,多路径也相 应变化. 低高度角的情况下,由于受观测环境等影响, 多路径效应比较严重,出现剧烈的振荡;当高度角升 高后,多路径对测量的影响迅速降低,并趋于稳定. 这 个特征为下面多路径与 SNR 关系的研究进而应用 到 GNSS 反射测量技术中提供了基础.



SNR 是指接收的载波信号强度与噪声强度的比值, 通常被用来衡量接收信号的质量好坏. 在 RINEX 文件中表示为 S1 和 S2 观测值数据, 一般表示为 C/N₀, 单位为 dB-Hz^[10]. 它主要受天线增益参数、接收 机内部相关器状态、卫星到接收机的距离和多路径 效应等因素影响. SNR 观测值被认为是直接信号和 反射信号组合而成的干涉信号, 如图 2 所示, 呈现抛 物线形式的曲线被认为是直射信号, 而低高度角的高 频振荡曲线是反射信号所致 (虚线框中所示). 不同于 载波伪距中所包含的多路径信息难以全部提取, 由 GNSS 接收机中记录的 SNR 数据也受多路径影响, 自可以对多径效应进行量化.



1.2 GNSS-IR 解译地表环境参数基本原理

由于反射信号含有的多路径信息直接影响 SNR, 在高度角较高条件下,多路径影响较小,天线增益较 大,使得 SNR 提高;而在高度角较低的条件下,天线 增益减小,同时由于多路径效应使得 SNR 下降严重, 并且低高度角下 SNR 受多路径影响而震荡剧烈. GNSS-IR 技术通过低高度角下 SNR 的频谱分析来获 取地表环境参数,如图 3 所示. h 为接收机 APC 到反 射面的高度,即有效垂直反射高; E 为卫星高度角,为 直射信号和土壤表面的夹角; A_d为直射信号振幅; A_m 为反射信号振幅.



图 3 GNSS-IR 技术示意图

不存在多路径效应的情况下,即 A_m =0,此时, SNR 观测值为单一信号 A_d 的幅度,即SNR = A_d ;当存 在多路径效应的情况下,SNR 观测值变为所有信号 矢量和的幅度,即SNR = A_c .因此,在仅发生一次镜面 反射的简化模型下,SNR 观测值可表示为

$$SNR^{2} \equiv A_{c}^{2} = A_{d}^{2} + A_{m}^{2} + 2A_{d}A_{m}\cos\psi.$$
 (1)

式中: A_d、A_m和A_c分别为直射、反射和复合信号的幅 度; ψ为两信号的相位差,当卫星从测站上方经过时, 反射几何和ψ发生变化,从而引起 SNR 幅度的震荡. 考虑到接收机天线增益和信号反射过程中的损耗,有:

$$A_{\rm d} >> A_{\rm m}.\tag{2}$$

因此将 SNR 数据绘制成曲线图时,曲线的总体变化 趋势是由直接信号A_d决定的,即信号的整体趋势走 向,如图 4(a)中的红色曲线所示.而反射信号A_m则表 现为伴随在直射信号中的局部周期性震荡中,而这是 由低高度角多路径所致.我们常使用低阶多项式拟合 实现两者的分离.



图 4 PRN07 卫星 SNR 及去趋势项后的 SNR 观测值

去除直射信号后,得到低高度角的 SNR 残差序列,如图 4(b) 所示.表征多路径水平的 SNR 可表示为

$$\operatorname{SNR}_{m} = \cos\left(\frac{4\pi\hbar}{\lambda}\sin E + \varphi\right).$$
 (3)

式中:h为有效垂直反射高; λ 为载波波长; φ 为相位. 若记 $t = \sin E, f = \frac{2h}{\lambda}$,则式 (3)可简化为标准的余弦 函数表达式:

$$SNR_{\rm m} = A_{\rm m} \cos(2\pi f t + \varphi). \tag{4}$$

对 SNR_m曲线进行 Lomb-Scargle 谱 (LSP) 分析 得到多径反射信号的频率f, 然后利用非线性最小二 乘求解出振幅与相位观测量. 如图 3 所示, 因 SNR 特 征频率取决于 GNSS 天线到最高反射表面 (例如, 雪 层顶部或裸露土壤顶部) 的垂直距离, 而振幅与相位 主要取决于表面类型 (植被和湿土)^[11], 利用 GNSS 反 射信号中的振幅、相位和频率等参数来实现对地表 环境信息参数提取.

2 GNSS-IR 遥感研究进展

1993年, Martin-Neira^[12]首次提出利用 GPS 反射 信号建立测量海面高度系统 PARIS (Passive Reflectometry and Interometry System). Kavak 等^[13]随后提 出利用 GNSS 接收机单一的 RHCP 天线接收的反射 信号与直射信号耦合在一起所产生的干涉现象, 测量 地面介电常数. 经过 20 多年的发展, GNSS-IR 技术 已在诸多领域取得了多项重大突破,主要集中在土壤 湿度、植被、积雪深度和水位等参数的反演.

2.1 土壤湿度

土壤湿度作为陆地水循环和能量循环一个至关 重要的变量,不仅能够影响净辐射能量转换为潜热和 感热的分配比例来影响气象和气候^[14],还能够影响 降水转变为渗透、径流以及蒸发蒸腾的比例^[15].全球 气候观测系统已将土壤湿度确定为基本气候变量.因 此,土壤水分的监测对天气预报和气候研究非常有价 值^[16-17],对灌溉管理和洪水预测也很重要^[18].此外,土 壤水分在污染物和养分输送中起着重要作用,并影响 温室气体的排放^[19].通过各种测量手段获取土壤湿度 值及其变化,可以在监控土壤干旱程度、植被生长情 况,预防滑坡和泥石流等方面提供可靠的数据支撑.

Larson 等^[5] 首次提出了基于大地测量型 GPS 接收机的 SNR 数据估计土壤湿度算法,通过对直射 信号和反射信号进行分离,发现反射信号振幅波动与 土壤湿度变化存在良好一致性,同年,Larson等^[20]使 用科罗拉多州博尔德地区的接收机数据进行进一步 实验,发现浅层土壤湿度的变化中,相位比振幅表现 出更大的一致性,其相关系数达到了 0.91. Chew 等^[21] 研究了相位偏移量、振幅对土壤湿度变化敏感性,并 且发现相位是裸露土壤条件下反映土壤湿度变化的 最佳参数. Chew 等^[22]考虑到季节性植被变化对 SNR 信号的影响, 归一化振幅时间序列长时间保持 在 0.78 以下可能会受到土壤水分变化以外的其他因 素 (例如植被)的影响,提出了一种确定 SNR 数据是 否被植被影响并纠正该影响的方法. Small 等^[23] 进一 步将地表植被的影响分为裸土、简单植被和复杂植 被,使用相应的土壤水分反演算法有效地减弱了植被 对土壤水分反演结果的影响. Vev 等[24]利用七年的 GPS 观测数据进行了长时间序列土壤湿度反演实 验,成功获取了土壤湿度的季节性波动和年周期变 化. Yang 等^[25] 通过干涉模式和 SNR 对北斗卫星导 系统 (BDS)B1 和 B2 卫星信号验证反演土壤湿度的 可行性. Shi 等^[26] 采用遗传算法反向传播 (GA-BP) 神 经网络模型,将地面 GNSS-IR 土壤湿度数据与站点 周围其他地表环境参数相结合,通过反演最终得到 500 m/d 的高时空分辨率土壤湿度产品. 针对起伏地 形对 GNSS-IR 技术应用造成的不利影响^[27], Ran 等^[28] 在解译土壤湿度时提出了一种圆弧编辑方法, 只保留干扰模式为典型余弦波形的 DSNR 数据,实 验结果表明,该方法可以提高在起伏地形中土壤湿度 的反演精度. 在提取多路径时, Nie 等[29] 构建了双频

载波相位和双频伪距的多路径误差计算模型,求解延 迟相位进行土壤水分反演,结果表明,基于多卫星双 频组合多路径误差的土壤湿度反演方法可以替代传 统的反演方法,有效提高了 GNSS-IR 土壤湿度估算 的时间分辨率.如图 5 所示, Zhou 等^[30]利用滑坡上 的 GNSS 接收机解译了黄土滑坡形变与土壤湿度,并 进行了相关性研究.实验结果如图 6 所示, GNSS 不 仅能够提供高精度的形变时序特性,也能够同时监测 测站周围的土壤含水率变化,并且形变速率与解译土 壤湿度有着明显的相同变化趋势,二者具有一定的相 应关系,这能够综合评价黄土浅层滑坡的稳定性.



2.2 植被探测

植被既是气候变化的承载者,又对气候变化有着 积极的反馈作用. 植被生物量反映了植被生产力的强 弱, 是植被生态系统中研究植被长势的重要参数之 一. 监测植被生物量变化便于客观地估计碳循环在气 候变化中的作用, 对资源的合理利用具有重要意义. 传统的遥感卫星解译植被生长过程存在时间分辨率 较低的问题, 而基于卫星导航的 GNSS-IR 技术可用 于解译测站周围植被变化, 提供高时间分辨率的植被 生长过程.

Small 等^[31] 首次提出了基于多路径解译植被生长,通过实验验证了植被高度和含水量与多路径的大小成反比,并利用板块边界观测 (PBO) 网络站点进

一步测试发现多路径与归一化植被报数 (NDVI) 之 间具有较好的相关性. Ferrazzoli 等^[32] 进行了森林地 区镜面散射系数的理论模拟,发现植被散射系数理论 上随着生物量的增加而呈现下降趋势,证明了 GNSS-R 在森林生物量监测中的潜力. Alvarez 等^[33] 发现存在植被时信号能量的衰减更为严重,并利用此 特性推断了植被含水量的信息. Egido 等^[34] 发现对于 不同的土壤湿度和植被发育条件,可以监测到 GNSS 反射信号中功率的显著变化. Larson 等^[35] 详细介绍 了植被含水量如何引起多路径的变化,提出了用归一 化微波反射系数 (NMRI) 衡量植被含水量,并获取了 和 NDVI 较一致的探测结果. 随后, Small 等^[36] 验证 了在蒙大拿州草原地区利用 NMRI 探测植被含水量 的有效性,并在四个测站得到了一致的结果. Evans 等^[37]和 Jones 等^[38]详细地比较了不同地区的 NMRI 和遥感手段所计算的植被物候的差异,发现大多数测 站存在较好的相关性. Chew 等 [39] 提出了一个模拟 SNR 数据对土壤湿度和植被变化相应的一维平面分 层模型,并进行了验证.其模拟结果表明,植被湿重的 变化(从0到4kg·m⁻²)也会引起SNR干扰指标的变 化,特别是当植被湿重低于 1.5 kg·m⁻² 时, SNR 振荡 幅度很好地表征了植被数量变化. Wan 等^[40] 收集了 植被类型分别为沙漠草、小麦和苜蓿的 GPS SNR 数 据,分别对三种植被的含水量进行了探测,通过与实 测数据对比分析,发现振幅和植被含水量间呈线性关 系. Wu 等^[41] 开发了一种基于辐射传输方程模型的 GPS 多路径模拟器,明确地将植被参数与多路径观 测量联系了起来. 吴继忠等^[42]和祁云等^[43]对利用 GPS 的 SNR 观测值监测植被生物量方法的有效性进 行了验证. Yang 等 Yang 等^[44] 在提取地表参数时提 到 BDS 信号负幅值与 NDVI 有一定的相关性. Zhang 等^[45] 基于麦田中大地测量型接收机获取的 GPS 和 BDS SNR 数据检索土壤湿度和植被生长过程,并研 究植被生长对土壤湿度检索的影响.结果见图7和 图 8 所示, 植被效应显著期之前和之后, GPS L1/L2 和 BDS B1/B2/B3 频率信号均能很好的反映土壤湿 度 (VSM) 的变化. 同时, 在小麦覆盖率较高时负归一 化振幅与 MODIS NDVI 展现了良好的相关性 (R= 0.67),其可以作为判断测站植被效应是否显著的依 据. Zhan 等^[46] 基于两个不同植被类型台站的三频信 噪比观测数据,获得了 BDS 信噪比数据的归一化振 幅. 结果表明, 北斗信号的归一化幅度与 Sentinel-2 NDVI 具有较强的相关性,在 P041 和 P105 处的相关 系数分别为 0.69~0.83 和 0.78~0.84.



2.3 积雪深度

积雪是地球上重要的淡水资源,也是地表覆盖的 重要组成部分之一.据统计显示,在冬季北半球陆地 表面约有 50% 的地区被积雪所覆盖^[47-49].在干旱、半 干旱地区,积雪融水是当地生态系统的重要水源.积 雪作为地球表面最为活跃的自然要素之一,其变化在 水文、生态和气候系统中发挥着重要作用^[50].因此, 准确估算积雪和积雪深度及其变化对气候和水文研 究至关重要.

Larson 等^[51] 实验发现传统的大地 GPS 接收机 的 SNR 数据反演的积雪深度与积雪遥测 (SNOTEL) 网络的现场超声传感器的测量值具有很好的一致性. 由于 GNSS 观测文件中并不总是存在 SNR 数据, Ozeki 等 [52] 通过两个 L 波段载波 GPS L1 和 L2 的双频无 几何线性组合(称为L4方法)检索地表积雪深度. Yu 等 [53] 提出了 GPS L1/L2/L5 信号的三频相位组 合,该组合不受几何形状和电离层延迟的影响,可以 提取积雪深度. Zhang 等 [54] 提出了一种改进的结合 GNSS 三频载波相位的积雪深度检索方法,利用基于 密度的空间聚类,结合噪声算法和归一化方法,考虑 反射面的地形特征,估计积雪深度.研究结果表明,与 传统的三频积雪深度反演方法相比,该方法对 Galileo 和 BDS 具有更好的反演性能. 此外, 由于卫星数量的 增加和更好的方位角覆盖,该方法的解决方案提高了 空间分辨率. Tabibi 等 [55] 和 Zhang 等 [56] 分别通过聚 类卫星方位角和网格化菲涅耳反射区来减轻地面偏 差对积雪深度监测的影响. Hu 等 [57] 引入了机器学

习,并使用 SNR 弧作为输入数据,实现积雪深度检索 前的地面真相信息检测,即无雪状态和积雪状态的分 类,检测结果可以约束无雪状态下的检索积雪深度. 在存在积雪的状态下,引入了具有自适应高通滤波器 特性的变分模态分解 (VMD) 算法对 SNR 数据进行 趋势化处理.在此基础上,以最大谱幅值作为熵值法 的输入变量,研究了组合策略的可行性^[58]. Wang 等[59]研究了不同星座、不同频段的积雪深度反演精 度. Li 等^[60] 采用插值方法拟合余弦函数模型,结合非 线性最小二乘拟合 (NLSF) +快速傅里叶变换 (FFT) 算法反演积雪深度,得到了比传统 LSP 分析更精确 的结果. Wan 等^[61]提出了一种利用复杂 GNSS 站网 原始数据自动反演积雪深度并控制积雪质量的综合 框架. 在此基础上, 利用所提出的框架和 80 个台站的 历史数据,获得中国北方地区长期积雪深度数据集. 除此之外,为了满足多星座多频率 GNSS 数据对积雪 深度反演的要求, Zhang 等^[62] 基于 GNSS-IR 工具开 发了 GiRsnow 的积雪参数处理软件. 图 9 展示了软 件的主界面以及所包含的功能,用户可以通过图形用 户界面 (GUI) 检查数据质量, 绘制反射点轨迹和菲涅 耳带,使用 SNR或 L4 观测数据检索积雪深度,并根 据时间和空间域显示结果.





2.4 水位监测

水环境是指自然界中围绕人类空间及可直接或 间接影响人类生活生产的水体,主要由地表水环境和 地下水环境组成,而地表水环境包括河流、湖泊、水 库、海洋、池塘、沼泽、冰川等.水环境是构成地球环 境的基本要素之一,是人类社会赖以生存和发展的重 要场所,同时水环境还是生态环境变化的"指示器". 水环境变化监测的重要工作之一就是水面高度的测量,实现高精度、高时空分辨率、高实时性的水位监测,对保障生态环境以及人民生命财产安全有着十分 重要的意义.

基于 GPS 测地接收机的水位反演概念最早由 Anderson^[63] 提出. 2013 年, Larson 等^[64] 首次基于大 地测量型接收机的 SNR 数据, 使用 LSP 分析成功测 量了三个月内附近海洋的海平面变化. 随后大量学者 开展了研究,如针对经典反射信号模型的静态条件, 引入海面动态变化改正,修正反演误差. Larson 等 [65] 利用阿拉斯加一处海面日变化超过7m区域的 GPS 站点为期一年的数据, 对考虑水面动态变化的 新模型进行验算,反演结果与实测数据相比日平均偏 差约为 2.3 cm; 该模型中的改正项部分需要用到反射 高度变化速率这一未知参数,因此目前主要通过后期 拟合水位反演结果的方式来计算并扣除改正项[66-67]. 此外, Roussel 等^[68]提出了一种基于最小二乘的改正 算法,这两种方法也是现在主要使用的动态改正算 法. Strandberg 等 69 提出了一种基于非线性最小二 乘 (NLS) 和 b 样条函数反演海平面的模型,并利用沿 海 GNSS 站数据进行了验证,实验表明该算法比经典 的谱分析方法提取海平面精度更高. 2019 年 Strandberg 等^[70] 又提出了以卡尔曼滤波进行实时的海平面 变化估计,但当潮差较大时,测站无法正确估计海面 高度,致使 NLS 估计过程中求解器收敛到局部最小 值. 面对这一缺陷, Reinking^[71] 使用基于区间分析的 全局优化来拟合趋势 SNR 数据,发现与频谱分析相 比,精度和计算时间都有所提高. Purnell 等^[72]引入 了 LSP 分析来提供一个粗略的高度初始估计, 消除 了对初始高度估计的依赖. Liu 等^[73]提出利用差分进 化算法来解决海面高度的局部收敛问题,使 GNSS 反 射测量在潮汐动力较大的情况下始终保持较高的稳 定性和精度,实验结果如图10所示,可以看出, SC02 站与 GTGU 站点的动态是不同的,反演结果与 测潮资料吻合较好.另外,受大气折射的影响,GNSS 信号的传播路径会发生弯曲,从而使得反演的高度偏 小^[74]. Santamaría-Gómez等^[75] 通过布设侧天线, 添加 了对流层改正,改进的卡尔曼滤波和平滑算法的处 理,可以获得均方根 (RMS) 为 3 cm 的结果. Williams 等^[76]使用对流层延迟模型和映射函数修正对流层延 迟造成的偏差.



图 10 SC02 和 GTGU 站点估算的海面高度变化^[73]

除了使用了 GPS 数据, GNSS-IR 还使用不同的 信号监测水位. Löfgren 等^[66] 对 GLONASS 的反演性 能进行了分析, 与 GPS 反演结果对比之后发现二者 效果总体相当, 但同一系统内不同信号的反演结果存 在明显差别. 此外, Jin 等^[77] 提出了基于 SNR 观测 值, 利用北斗二号 (BDS-2) 的三频信号 (B1I、B2I、 B3I) 进行潮汐监测; 随着北斗三号 (BDS-3) 建设完 成, Liu 等^[78] 分析了 BDS 新信号的测高性能, 结果证 实了 BDS 同样具有良好的水面测高能力. 除了单独 研究各系统的反演性能外, Wang 等^[79-81] 联合四大 GNSS 系统的 SNR 数据进行了水面高度反演试验, 结果表明多系统融合反演能够有效提升水位测量结 果的精度以及时间分辨率.

目前, GNSS-IR 水面高度反演的理论研究主要 围绕海潮监测展开, 相关的应用例如提取潮波系 数^[82-84]、反演风暴潮^[85-86]等, 也在进一步发展中. 需 要注意的是, 上述研究也适用于内陆地区的水位反 演. 部分学者利用 GNSS-IR 技术监测湖泊^[87-90]、河 流^[91-93]、水库^[94]等环境的水位变化, 同样取得了比较 理想的反演效果.

3 GNSS-IR 遥感发展展望

随着新一代 GNSS 的日益完善、数据挖掘技术 的快速发展、时空大数据的愈加丰富、航空和空间信 息技术 (包括通信、导航和遥感)不断发展的背景之 下, GNSS 遥感技术结合了 GNSS 卫星导航和遥感技 术的优势, 具有监测面积广、时间分辨率高、全天候 监测、实时自动化, 能够充分利用 GNSS提供的多频 段信号信息等技术优势, 在诸多行业及应用领域扮演 着越来越重要的角色. 尤其是近年来基于多路径效应 影响的 SNR 信息发展起来的 GNSS-IR 技术,为环境 地表监测提供了一种全新的监测手段.该技术兼具了 主动雷达与被动辐射计的优点,与传统的卫星遥感手 段相比,具有如下优势:

1) 无需单独制造特定的发射机来主动发射遥感 信号, 且具有丰富的免费卫星导航信号源. 未来 GNSS 的卫星总数将会多达上百颗. 随着 GPS、GLONASS、 Galileo 和 BDS 全球四大导航系统的不断完善与更 新, 以及更多新的区域增强系统的组建, GNSS-IR 技 术将会有更加丰富的数据实现高时频、高精度的地 表参数提取.

2) GNSS-IR 技术不需制定单独的接收机接收遥 感信号, 仅需要一台大地型测量接收机便可对地表物 理参数进行反演, 且接收机为单频、双频或多频、单 系统、双系统或多系统均可. 因此, 空间信息用户可 以借助遍布全球的 GNSS 连续运行跟踪站来进行地 表物理参数反演, 弥补了常规仪器和卫星雷达监测地 表环境在空见分辨率上的不足, 进而发挥 GNSS 在全 球环境变化监测中的重要作用, 为创建全球 GNSS 地 表环境监测网络提供了可能.

3) GNSS 卫星所用的载波位于微波的 L 波段, 受 大雾和雨雪等恶劣天气的影响较小, 且能够穿透云 层, 对土壤湿度和雪水含量特别敏感. 这有利于实现 长期稳定、全天候的观测, 也使 GNSS-IR 技术的应用 范围十分广泛.

这项日益受关注的新技术被广泛应用的同时也 存在一些挑战,如需要对 GNSS 信号在大气层中的传 播和地球表面的反射进行精确建模并了解地表粗糙 度对反演精度的影响.这需要详细了解大气条件和地 表环境特性,以及对 GNSS 信号和不同环境之间复杂 的相互作用进行精确建模. 总体而言, 为实现 GNSS-IR 技术在更多领域的应用,研究人员需开发新的硬件和 软件,并探索如何进行更精确的反演处理,以提高技 术的准确性和可靠性.此外,研究人员还需要设计和 优化相应的算法和数据处理流程,以提高 GNSS-IR 技术的可靠性和实用性. 未来, GNSS-IR 技术的应用 范围和精度必将得到进一步的提高,该技术也将进一 步弥补常规测量仪器和雷达微波遥感在地表环境监 测方面时间或空间分辨率不足的问题,进而发挥 GNSS 遥感在全球环境变化监测中的重要作用.因 此,对 GNSS-IR 技术的研究,不仅仅是 GNSS 在遥感 领域的理论创新,其在环境监测方面的应用以及预测 自然灾害的潜力更是让人期待.

致谢: 感谢 UNAVCO 运营的美国"地球透镜计划 (Earth Scope)"中板块边缘观测 PBO 网络提供的数据 (http://www.earthscope.org), 以及 Kristine Larson, Carolyn Roesler, Berkay Bahadur 等提供的开源 MATLAB 代码.

参考文献

- [1] 万玮,李黄,洪阳,等. GNSS-R遥感观测模式及陆面应用[J].
 遥感学报, 2015, 19(6): 882-893.
- [2] 彭学峰, 万玮, 李飞, 等. GNSS-R土壤水分遥感的适宜性分 析[J]. 遥感学报, 2017, 21(3): 341-350.
- [3] AXELRAD P, COMP C J, MACDORAN P F. SNR-based multipath error correction for GPS differential phase[J]. IEEE transactions on aerospace and electronic systems, 1996, 32(2): 650-660. DOI: 10.1109/7.489508
- [4] BILICH A, LARSON K M, AXELRAD P. Observations of signal-to-noise ratios (SNR) at geodetic GPS site CASA: implications for phase multipath[J]. Proceedings of the centre for European geodynamics and seismology, 2004, 23: 77-83.
- [5] LARSON KM, SMALL E E, GUTMANN E D, et al. Using GPS multipath to measure soil moisture fluctuations: initial results[J]. GPS solutions, 2008, 12(3): 173-177. DOI: 10.1007/s10291-007-0076-6
- [6] NIEVINSKI F G, LARSON K M. An open source GPS multipath simulator in Matlab/Octave[J]. GPS solutions, 2014, 18(3): 473-481. DOI: 10.1007/s10291-014-0370-z
- [7] ROESLER C, LARSON K M. Software tools for GNSS interferometric reflectometry (GNSS-IR)[J]. GPS solutions, 2018, 22(3): 1-10. DOI: 10.1007/s10291-018-0744-8
- [8] LARSON K M. Kristine's GNSS-IR WebApp[J/OL].(2020-06-27)[2023-01-10]. https://www.kristinelarson.net/kristinesweb-app/
- [9] 张勤. GPS原理及应用[M]. 北京: 科学出版社; 2005.
- [10] 张双成, 戴凯阳, 刘凯, 等. GPS-MR技术用于降雪厚度监测 研究[J]. 地球物理学进展. 2016, 31(4): 1879-1884.
- [11] LARSON K M. Unanticipated uses of the global positioning system[J]. Annual review of earth and planetary sciences, 2019, 47(1): 19-40. DOI: 10.1146/annurev-earth-053018-060203
- [12] MARTIN-NEIRA M. A passive reflectometry and interferometry system (PARIS): application to ocean altimetry[J]. ESA journal, 1993, 17(4): 331-355.
- [13] KAVAK A, VOGEL W J, XU G H. Using GPS to measure ground complex permittivity[J]. Electronics letters, 1998, 34(3): 254. DOI: 10.1049/el:19980180
- [14] ENTEKHABI D, RODRIGUEZ-ITURBE I. Analytical

framework for the characterization of the space-time variability of soil moisture[J]. Advances in water resources, 1994, 17(1-2): 35-45. DOI: 10.1016/0309-1708(94)90022-1

- [15] VITERBO P, BETTS A K. Impact of the ECMWF reanalysis soil water on forecasts of the July 1993 Mississippi flood[J].
 Journal of geophysical research atmospheres, 1999, 104(D16): 19361-19366. DOI: 10.1029/1999JD900449
- [16] HIRSCHI M, SENEVIRATNE S I, ALEXANDROV V, et al. Observational evidence for soil-moisture impact on hot extremes in southeastern Europe[J]. Nature geoscience, 2011(4): 17-21. DOI: 10.1038/NGEO1032
- [17] ZENG J Y, CHEN K S, BI H Y, et al. A preliminary evaluation of the SMAP radiometer soil moisture product over united states and Europe using ground-based measurements[J]. IEEE transactions on geoscience and remote sensing, 2016, 54(8): 4929-4940. DOI: 10.1109/TGRS. 2016.2553085
- [18] BROCCA L, MELONE F, MORAMARCO T, et al. Improving runoff prediction through the assimilation of the ASCAT soil moisture product[J]. Hydrology and earth system sciences, 2010, 14(10): 1881-1893. DOI: 10.5194/hess-14-1881-2010
- [19] SCHAUFLER G, KITZLER B, SCHINDLBACHER A, et al. Greenhouse gas emissions from European soils under different land use: effects of soil moisture and temperature[J]. European journal of soil science, 2010, 61(5): 683-696. DOI: 10.1111/j.1365-2389.2010.01277.x
- [20] LARSON K M, SMALL E E, GUTMANN E D, et al. Use of GPS receivers as a soil moisture network for water cycle studies[J]. Geophysical research letters, 2008, 35(24). DOI:10.1029/2008GL036013
- [21] CHEW C C, SMALL E E, LARSON K M, et al. Effects of near-surface soil moisture on GPS SNR data: development of a retrieval algorithm for soil moisture[J]. IEEE transactions on geoscience and remote sensing, 2014, 52(1): 537-543. DOI: 10.1109/TGRS.2013.2242332
- [22] CHEW C, SMALL E E, LARSON K M, et al. An algorithm for soil moisture estimation using GPS-interferometric reflectometry for bare and vegetated soil[J]. GPS solutions, 2016, 20(3): 525-537. DOI: 10.1007/s10291-015-0462-4
- [23] SMALL E E, LARSON K M, CHEW C C, et al. Validation of GPS-IR soil moisture retrievals: comparison of different algorithms to remove vegetation effects[J]. IEEE journal of selected topics in applied earth observations and remote sensing, 2016, 9(10): 4759-4770. DOI: 10.1109/JSTARS. 2015.2504527
- [24] VEY S, GUNTNER A, WICKERT J, et al. Long-term soil moisture dynamics derived from GNSS interferometric

reflectometry: a case study for Sutherland, South Africa[J]. GPS solutions, 2016, 20(4): 641-654. DOI: 10.1007/s10291-015-0474-0

- [25] YANG T, WAN W, CHEN X, et al. Using BDS SNR observations to measure near-surface soil moisture fluctuations: results from low vegetated surface[J]. IEEE geoscience and remote sensing letters, 2017, 14(8): 1308-1312. DOI: 10.1109/LGRS.2017.2710083
- [26] SHI Y J, REN C, YAN Z H, et al. High spatial-temporal resolution estimation of Ground-Based global navigation satellite system interferometric reflectometry (GNSS-IR) soil moisture using the genetic algorithm back propagation (GA-BP) neural network[J]. ISPRS international journal of geoinformation, 2021, 10(9): 623. DOI: 10.3390/ijgi10090623
- [27] LARSON K M, NIEVINSKI F G. GPS snow sensing: results from the earthscope plate boundary observatory[J]. GPS solutions, 2013, 17(1): 41-52. DOI: 10.1007/s10291-012-0259-7
- [28] RAN Q S, ZHANG B, YAO Y B, et al. Editing arcs to improve the capacity of GNSS-IR for soil moisture retrieval in undulating terrains[J]. GPS solutions, 2022, 26(1): 1-11. DOI: 10.1007/s10291-021-01206-y
- [29] NIE S S, WANG Y X, TU J S, et al. Retrieval of soil moisture content based on multisatellite dual-frequency combination multipath errors[J]. Remote sensing, 2022, 14(13): 3193. DOI: 10.3390/rs14133193
- [30] ZHOU X, ZHANG S C, ZHANG Q, et al. Research of deformation and soil moisture in loess landslide simultaneous retrieved with ground-based GNSS[J]. Remote sensing, 2022, 14(22): 5687. DOI: 10.3390/rs14225687
- [31] SMALL E E, LARSON K M, BRAUN J J. Sensing vegetation growth with reflected GPS signals[J]. Geophysical research letters, 2010, 37(12): 1-5. DOI: 10.1029/2010GL 042951
- [32] FERRAZZOLI P, GUERRIERO L, PIERDICCA N, et al. Forest biomass monitoring with GNSS-R: theoretical simulations[J]. Advances in space research, 2011, 47(10): 1823-1832. DOI: 10.1016/j.asr.2010.04.025
- [33] RODRIGUEZ-ALVAREZ N, BOSCH-LLUIS X, CAMPS A, et al. Vegetation water content estimation using GNSS measurements[J]. IEEE geoscience and remote sensing letters, 2012, 9(2): 282-286. DOI: 10.1109/LGRS.2011. 2166242
- [34] EGIDO A, CAPARRINI M, RUFFINI G, et al. Global navigation satellite systems reflectometry as a remote sensing tool for agriculture[J]. Remote sensing, 2012, 4(8): 2356-2372. DOI: 10.3390/rs4082356

- [35] LARSON K M, SMALL E E. Normalized microwave reflection index: a vegetation measurement derived from GPS data[J]. IEEE journal of selected topics in applied earth observations and remote sensing, 2014, 7(5): 1501-1511. DOI: 10.1109/JSTARS.2014.2300116
- [36] SMALL E E, LARSON K M, SMITH W K. Normalized microwave reflection index: validation of vegetation water content estimates at montana grasslands[J]. IEEE journal of selected topics in applied earth observations and remote sensing, 2014, 7(5): 1512-1521. DOI: 10.1109/JSTARS.2014. 2320597
- [37] EVANS S G, SMALL E E, LARSON K M. Comparison of vegetation phenology in the western united states from reflected GPS microwave signals and NDVI[J]. International journal of remote sensing, 2014, 35(9): 2996-3017. DOI: 10.1080/01431161.2014.894660
- [38] JONES M O, KIMBALL J S, SMALL E E, et al. Comparing land surface phenology derived from satellite and GPS network microwave remote sensing[J]. International journal of biometeorology, 2014, 58(6): 1305-1315. DOI: 10.1007/ s00484-013-0726-z
- [39] CHEW C C, SMALL E E, LARSON K M, et al. Vegetation sensing using GPS-interferometric reflectometry: theoretical effects of canopy parameters on signal-to-noise ratio data[J].
 IEEE transactions on geoscience and remote sensing, 2015, 53(5): 2755-2764. DOI: 10.1109/TGRS.2014.2364513
- [40] WAN W, LARSON K M, SMALL E E, et al. Using geodetic GPS receivers to measure vegetation water content[J]. GPS solutions, 2015, 19(2): 237-248. DOI: 10.1007/s10291-014-0383-7
- [41] WU X R, JIN S G, XIA J M. A Forward GPS multipath simulator based on the vegetation radiative transfer equation model[J]. Sensors, 2017, 17(6): 1291. DOI: 10.3390/s1706 1291
- [42] 吴继忠, 吴玮. 基于GPS-IR的美国中西部地区NDVI时间序 列反演[J]. 农业工程学报, 2016, 32(24): 183-188.
- [43] 祁云,郑南山,严薛峰,等.利用GPS的信噪比观测值监测植 被生物量[J].科技技术与工程,2018,18(1):177-181.
- [44] YANG T, WAN W, CHEN X W, et al. Land surface characterization using BeiDou signal to-noise ratio observations[J]. GPS solutions, 2019, 32(2): 1-12. DOI: 10.1007/s10291-019-0824-4
- [45] ZHANG S C, WANG T, WANG L X, et al. Evaluation of GNSS-IR for retrieving soil moisture and vegetation growth characteristics in wheat farmland[J]. Journal of surveying engineering, 2021, 147(3): 04021009. DOI: 10.1061/(ASCE) SU.1943-5428.0000355

- [46] ZHAN J Y, ZHANG R, XIE L, et al. Vegetation growth monitoring based on BDS interferometry reflectometry with triple-frequency SNR data[J]. IEEE geoscience and remote sensing letters, 2022(19): 1-5. DOI: 10.1109/LGRS.2022. 3204579
- [47] Armstrong R L, BRODZIK M J. Recent northern hemisphere snow extent: a comparison of data derived from visible and microwave satellite sensors[J]. Geophysical research letters, 2001, 28(19): 3673-3676. DOI: 10.1029/2000GL012556
- [48] FREI A, ROBINSON D A. Northern hemisphere snow extent: regional variability 1972 –1994[J]. International journal of climatology:a journal of the royal meteorological society, 1999, 19(14): 1535-1560. DOI: 10.1002/(SICI)1097-0088(19991130)19:14<1535::AID-JOC438>3.0.CO;2-J
- [49] ROBINSON D A, KENNETH F D, RICHARD R H J. Global snow cover monitoring: an update[J]. Bulletin of the American meteorological society, 1993, 74(9): 1689-1696.
 DOI:10.1175/1520-0477(1993)074<1689:GSCMAU>2.0.CO; 2
- [50] HENDERSON G R, PEINGS Y, FURTADO J C, et al. Snow –atmosphere coupling in the northern hemisphere[J]. Nature climate change, 2018, 8(D3): 954-963. DOI: 10.1038/s41558-018-0295-6
- [51] LARSON K M, GUTMANN E, ZAVOROTNY V U, et al. Can we measure snow depth with GPS receivers[J]. Geophysical research letters, 2009, 36(17): L17502. DOI: 10.1029/2009GL039430
- [52] OZEIK M, HEKI K. GPS snow depth meter with geometryfree linear combinations of carrier phases[J]. Journal of geodesy, 2012, 86(3): 209-219. DOI: 10.1007/s00190-011-0511-x
- [53] YU K G, BAN W, ZHANG X H, et al. Snow depth estimation based on multipath phase combination of GPS triple-frequency signals[J]. IEEE transactions on geoscience and remote sensing, 2015, 53(9): 5100-5109. DOI: 10.1109/ TGRS.2015.2417214
- [54] ZHANG Z Y, GUO F, ZHANG X H. Triple-frequency multi-GNSS reflectometry snow depth retrieval by using clustering and normalization algorithm to compensate terrain variation[J]. GPS solutions, 2020, 24(2): 1-18. DOI: 10.1007/s10291-020-0966-4
- [55] TABIBI S, GEREMIA-NIEVINSKI F, VAN D T. Statistical comparison and combination of GPS, GLONASS, and multi-GNSS multipath reflectometry applied to snow depth retrieval[J]. IEEE transactions on geoscience and remote sensing, 2017, 55(7): 3773-3785. DOI: 10.1109/TGRS. 2017.2679899

- [56] ZHANG S C, WANG X L, ZHANG Q. Avoiding errors attributable to topography in GPS-IR snow depth retrievals[J]. Advances in space research, 2017, 59(6): 1663-1669. DOI: 10.1016/j.asr.2016.12.031
- [57] HU Y, YUAN X T, LIU W, et al. GNSS-R snow depth inversion based on variational mode decomposition with multi-GNSS constellations[J]. IEEE transactions on geoscience and remote sensing, 2022(60): 1-12. DOI: 10.1109/TGRS.2022.3182987
- [58] HU Y, YUAN X T, LIU W, et al. An SVM-based snow detection algorithm for GNSS-R snow depth retrievals[J].
 IEEE journal of selected topics in applied earth observations and remote sensing, 2022(15): 6046-6052. DOI: 10.1109/JSTARS.2022.3193113
- [59] WANG X L, ZHANG S C, WANG L F, et al. Analysis and combination of multi-GNSS snow depth retrievals in multipath reflectometry[J]. GPS solutions, 2020, 24(3): 1-13. DOI: 10.1007/s10291-020-00990-3
- [60] LI Z, CHEN P, ZHENG N Q, et al. Accuracy analysis of GNSS-IR snow depth inversion algorithms[J]. Advances in space research, 2021, 67(4): 1317-1332. DOI: 10.1016/j.asr. 2020.11.02
- [61] WAN W, ZHANG J, DAI L Y, et al. A new snow depth data set over northern China derived using GNSS interferometric reflectometry from a continuously operating network (GSnow-CHINA v1.0, 2013–2022)[J]. Earth system science data, 2022, 14(8): 3549-3571. DOI: 10.5194/essd-14-3549-2022
- [62] ZHANG S, PENG J, ZHANG C L, et al. GiRsnow: an opensource software for snow depth retrievals using GNSS interferometric reflectometry[J]. GPS solutions, 2021, 25(2): 1-8. DOI: 10.1007/s10291-021-01096-0
- [63] ANDERSON K D. Determination of water level and tides using interferometric observations of GPS signals[J]. Journal of atmospheric and oceanic technology, 2000, 17(8): 1118-1127. DOI: 10.1175/1520-0426(2000)017<1118:DOWLAT> 2.0.CO;2
- [64] LARSON K M, LOFGREN J S, HASS R. Coastal sea level measurements using a single geodetic GPS receiver[J].
 Advances in space research, 2013, 51(8): 1301-1310. DOI: 10.1016/j.asr.2012.04.017
- [65] LARSON K M, RAY R D, NIEVINSKI F G, et al. The accidental tide gauge: a GPS reflection case study from Kachemak Bay, Alaska[J]. IEEE geoscience and remote sensing letters, 2013, 10(5): 1200-1204. DOI: 10.1109/ LGRS.2012.2236075
- [66] LOFGREN J S, HAAS R, SCHERNECK H-G. Sea level time

series and ocean tide analysis from multipath signals at five GPS sites in different parts of the world[J]. Journal of geodynamics, 2014(80): 66-80. DOI: 10.1016/j.jog.2014. 02.012

- [67] LARSON K M, RAY R D, WILLIAMS S D P. A ten-year comparison of water levels measured with a geodetic GPS receiver versus a conventional tide gauge[J]. Journal of atmospheric and oceanic technology, 2017, 34(2): 295-307. DOI: 10.1175/JTECH-D-16-0101.1
- [68] ROUSSEL N, RAMILLIEN G, FRAPPART F, et al. Sea level monitoring and sea state estimate using a single geodetic receiver[J]. Remote sensing of environment, 2015, 171(15): 261-277. DOI: 10.1016/j.rse.2015.10.011
- [69] STRANDBERG J, HOBIGER T, HASS R. Improving GNSS-R sea level determination through inverse modeling of SNR data[J]. Radio science, 2016, 51(8): 1286-1296. DOI: 10.1002/2016RS006057
- [70] STRANDBERG J, HOBIGER T, HASS R. Real-time sealevel monitoring using Kalman filtering of GNSS-R data[J].
 GPS solutions, 2019, 23(3): 61. DOI: 10.1007/s10291-019-0851-1
- [71] REINKING J. GNSS-SNR water level estimation using global optimization based on interval analysis[J]. Journal of geodetic science, 2016, 6(1). DOI: 10.1515/jogs-2016-0006
- [72] PURNELL D, GOMEZ N, CHAN N H, et al. Quantifying the uncertainty in ground-based GNSS-reflectometry sea level measurements[J]. IEEE journal of selected topics in applied earth observations and remote sensing, 2020(13): 4419-4428. DOI: 10.1109/JSTARS.2020.3010413
- [73] LIU Q, ZHANG S C. An improved sea level retrieval method using the differential evolution of GNSS SNR data[J]. Advances in space research, 2021, 67(3): 975-984. DOI: 10.1016/j.asr.2020.10.050
- [74] ROUSSELI N, FRAPPART F, RAMILLIEN G, et al. Simulations of direct and reflected wave trajectories for ground-based GNSS-R experiments[J]. Geoscientific model development, 2014, 7(5): 2261-2279. DOI: 10.5194/gmd-7-2261-2014
- [75] SANTAMARIA-GOMEZ A, WATSON C. Remote leveling of tide gauges using GNSS reflectometry: case study at spring bay, Australia[J]. GPS solutions, 2017, 21(2): 451-459. DOI: 10.1007/s10291-016-0537-x
- [76] WILLIAMS S D P, NIEVINSKI F G. Tropospheric delays in ground - based GNSS multipath reflectometry—experimental evidence from coastal sites[J]. Journal of geophysical research:solid earth, 2017, 122(3): 2310-2327. DOI: 10.1002/ 2016JB013612

- [77] JIN S G, QIAN X D, WU X. Sea level change from BeiDou Navigation Satellite System-Reflectometry (BDS-R): first results and evaluation[J]. Global and planetary change, 2017(149): 20-25. DOI: 10.1016/j.gloplacha.2016.12.010
- [78] LIU Z, DU L, ZHOU P Y, et al. BDS/GNSS multipath reflectometry (BDS/GNSS-MR) based altimetry with new signals: initial assessment and comparison[J]. Advances in space research, 2022, 69(1): 282-291. DOI: 10.1016/j.asr. 2021.08.025
- [79] WANG X L, HE X F, ZHANG Q. Evaluation and combination of quad-constellation multi-GNSS multipath reflectometry applied to sea level retrieval[J]. Remote sensing of environment, 2019, 231(2): 111229. DOI: 10.1016/j.rse. 2019.111229
- [80] WANG X L, HE X F, XIAO R Y, et al. Millimeter to centimeter scale precision water-level monitoring using GNSS reflectometry: application to the south-to-north water diversion project, China[J]. Remote sensing of environment, 2021, 265(8): 112645. DOI: 10.1016/j.rse.2021.112645
- [81] WANG X L, HE X F, ZHANG Q. Coherent superposition of multi-GNSS wavelet analysis periodogram for sea-level retrieval in GNSS multipath reflectometry[J]. Advances in space research, 2020, 65(7): 1781-1788. DOI: 10.1016/j. asr.2019.12.023
- [82] 张双成, 武慧琳, 张化疑, 等. 中国沿海 GPS 站用于潮波系 数提取分析[J]. 海洋测绘, 2019, 39(3): 1-5.
- [83] TABIBI S, GEREMIA-NIEVINSKI F, FRANCIS O, et al. Tidal analysis of GNSS reflectometry applied for coastal sea level sensing in Antarctica and Greenland[J]. Remote sensing of environment, 2020(248): 111959. DOI: 10.1016/j.rse.2020. 111959
- [84] 武慧琳. 岸基 GNSS 解译潮位及潮波系数提取研究[D]. 西安: 长安大学, 2020.
- [85] PENG D J, HILL E M, LI L L, et al. Application of GNSS interferometric reflectometry for detecting storm surges[J]. GPS solutions, 2019, 23(2): 47. DOI: 10.1007/s10291-019-0838-y
- [86] 何秀凤, 王杰, 王笑蕾, 等. 利用多模多频 GNSS-IR 信号反 演沿海台风风暴潮[J]. 测绘学报, 2020, 49(9): 1168-1178.
- [87] HOLDEN L D, LARSON K M. Ten years of lake taupō surface height estimates using the GNSS interferometric reflectometry[J]. Journal of geodesy, 2021, 95(7): 74. DOI: 10.1007/s00190-021-01523-7
- [88] LESTARQUIT L, PEYREZABES M, DARROZES J, et al. Reflectometry with an open-source software GNSS receiver: use case with carrier phase altimetry[J]. IEEE journal of selected topics in applied earth observations and remote

sensing, 2016, 9(10): 4843-4853. DOI: 10.1109/JSTARS. 2016.2568742

- [89] LI W Q, CARDELLACH E, FABRA F, et al. Lake level and surface topography measured with spaceborne GNSS reflectometry from CYGNSS mission: example for the lake Qinghai[J]. Geophysical research letters, 2018, 45(24): 13332-13341. DOI: 10.1029/2018GL080976
- [90] XU L W, WAN W, CHEN X W, et al. Spaceborne GNSS-R observation of global lake level: first results from the TechDemoSat-1 mission[J]. Remote sensing, 2019, 11(12): 1438. DOI: 10.3390/rs11121438
- [91] ZEIGER P, FRAPPART F, DARROZES J, et al. SNR-based water height retrieval in rivers: application to high amplitude asymmetric tides in the garonne river[J]. Remote sensing, 2021, 13(9): 1856. DOI: 10.3390/rs13091856
- [92] VU P L, FRAPPART F, DARROZES J, et al. Comparison of water level changes in the mekong river using GNSS reflectometry, satellite altimetry and in-situ tide/river Gauges[C]//IGARSS 2018-2018 IEEE International Geoscience and Remote Sensing Symposium, 2018.

- [93] HA M C. Evolution of soil moisture and analysis of fluvial altimetry using GNSS-R[D]. Université Paul Sabatier-Toulouse III, 2018.
- [94] SONG M, HE X F, WANG X L, et al. Study on the quality control for periodogram in the determination of water level using the GNSS-IR technique[J]. Sensors, 2019, 19(20): 4524. DOI: 10.3390/s19204524

作者简介

周昕 (1998—), 男, 博士研究生, 主要研究方向 为地基 GNSS 遥感与应用.

张双成(1979—),男,博士生导师,副教授,主要 研究方向为卫星导航与定位、GNSS 遥感、地质灾害 监测预警等研究.

张勤 (1958—), 女, 博士生导师, 教授, 主要研究 方向为空间大地测量 GPS 与 InSAR 高精度数据处理 与应用、GNSS 遥感、地质灾害监测与防治等.

刘奇 (1994—), 男, 博士研究生, 主要研究方向 为 GNSS 遥感理论与应用.

Research progress and prospects of GNSS-IR interpretation of surface environmental parameters

ZHOU Xin¹, ZHANG Shuangcheng^{1,2}, ZHANG Qin¹, LIU Qi¹, MA Zhongmin¹, LIU Ning¹ (1. School of Geological Engineering and Geomatics Chang'an University, 710054, China; 2. State Key Laboratory of Geo-Information Engineering, 710054, China)

Abstract: The Global Navigation Satellite System (GNSS) has the characteristics of all-weather, near real-time, and high accuracy, and can continuously transmit L-band signals, which are widely used for positioning, navigation, and timing (PNT). As the research and application of GNSS continue to grow, the Global Positioning System Interferometric Reflectometry (GNSS-IR) technology provides a new means of surface parameter detection. After the GNSS radio navigation signal is reflected by different surface media (such as soil, snow, water surface, etc.), the reflected GNSS multipath signals carry the characteristic information of the reflecting surface, and the physical parameters of the surface reflecting surface can be effectively obtained through the analysis of parameters such as amplitude, phase, and frequency in GNSS reflecting signals. GNSS-IR, as a current research hotspot in the field of GNSS and remote sensing, has made some research progresses and achievements. This paper introduces in detail the principle and method of GNSS-IR and the progress of the application of this technology in soil moisture, vegetation, snow and water level. Based on this, problems and development directions in GNSS-IR research are presented.

Keywords: Global Navigation Satellite System(GNSS); multi-path effect; signal-to-noise ratio; surface environmental parameters